

修改记录

版本	修改日期	描述
V1.0	2018-10-14	• 正式版本发布



目录

1	概边	龙	3
	1.1	软件介绍	3
	1.1.1	C26-MC120M SDK	3
	1.1.2	C26-MC120M FW	3
	1.2	开发环境介绍	3
	1.2.1	编译器	3
	1.2.2	固件下载工具	3
	1.2.3	串口调试工具	4
	1.3	流程概览	4
2	硬件	华平台	6
	2.1	开发板简介	6
	2.2	主要参数	6
	2.3	资源介绍	6
	2.4	使用方式	1
	2.4.1	调试工具驱动安装	2
	2.4.2	基础操作讲解	2
3	软件	件平台	4
	3.1	C26 SDK	4
	3.2	API 接口说明	4
	3.3	SDK 编译	13
	3.4	下载固件	16



1 概述

1.1 软件介绍

1.1.1 C26-MC120M SDK

C26-MC120M Software Development Kit(SDK)是为开发者提供的物联网(IOT)应用开发平台,是 不基于操作系统的 SDK,提供 IOT_demo 和 AT 的编译。主要使用定时器和回调函数的方式实现 各个功能事件的嵌套,达到特定条件下触发特定功能函数的目的。使用 SSCOM 接口来实现实时 操作。

1.1.2 C26-MC120M FW

C26-MC120M Firmware(FW) 是直接可以下载到 C26-MC120M HDK 的 GZ 文件, GZ 文件的生成过程 第4章做详细介绍。

1.2 开发环境介绍

1.2.1 编译器

编译 C26-MC120M SDK 使用 Windows 操作系统,需要安装 ADS1.2 编译器。

1.2.2 固件下载工具

sscom 串口调试助手可以直接给 C26-MC120M 下载固件,下载方式第4章做详细介绍; sscom 串口调是一款免费软件,可以直接网上下载.

Page 3 of 24



1.2.3 串口调试工具

串口调试工具可以同过标准 RS-232 端口直接与 C26-MC120M 建立通信。对于不带有物理串口的 PC,可以使用 USB 转串口来虚拟出一个串口设备。用户可以直接在串口终端输入命令和实时查 看打印相关信息。

1.3 流程概览

上电系统启动,开始进行 GSM 相关功能初始化、外设接口配置、API 接口映射,然后开始加载用户增加的应用程序。



整体功能流程

划分了 200k 的区域进行动态加载,此区域主要用于下载用户开发的应用程序,可单独烧录此区域的程序。

C26-MC120M 开发指南

TEL: +86 21 8039 2666



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China



系统加载应用程序,先对 ZI 区域进行清零的动作,然后根据各函数名查找对应函数的地址并进行映射。在执行用户应用程序前,会先对整个 image 的大小进行判断,超出底层定义的空间大小,则不执行。

Page 5 of 24



2 硬件平台

2.1 开发板简介

该开发板是一款高性能高性价比工业级的 GSM/GPRS 模块和高精度 GNSS 模块集成。GSM 模块采用 MTK 公司的 工业级四频 850/900/1800/1900MHz 芯片,可以低功耗实现语音、SMS、数据和传真信息的传输。GNSS 模块可 支持全球四大定位系统,定位精确度可精准到厘米级。

2.2 主要参数

- 开发板支持 RS232 和 TTL 接口控制,可以方便的使用电脑或者单片机控制实现 GSM/GPRS 功能。
- TTL 电平支持 3.3V/5V 系统
- 开发板 DC 接口外部输入工作电压 DC7V-16V 能保证给 C26 提供 2A 电流¹, 推荐使用 DC9V1A 或者 DC12V1A 的电源供电。

2.3 资源介绍



¹ 这里指的 2A 是指经过模块板载 DC-DC 变换后的 4v 电压,供给 C26 模块用的电流,不是指外部输入电源一定要 2A,外部电压越高,需要的电流 就越小。比如 12V 1A 的电源,按 90%的效率计算,可以提供 2.7A@4V 的电流,所以用 12V 1A 的电源给 C26 开发板的 DC 座供电是已经足够的。。

Page 6 of 24

1)	主串口 (丝印: UTXD1,URXD1)	9)	SMA 接口 GSM 天线
2)	GNSS 串口 (丝印: RXD_AUX, TXD_AUX)	10)	SMA 接口蓝牙天线
	a. 用于 GNSS 的 log 的输出	11)	SMA 接口 GNSS 天线
3)	空置串口(丝印:DBG_RXD,DBG_TXD)	12)	SIM卡座
	a. 系统内部预留,开发者无法使用	13)	GSM 状态灯
4)	Micro USB 接口(USB 转主串口)	14)	GNSS 状态灯
5)	电源输入接口(主供电 9V-16V)	15)	麦克焊盘
6)	ADC 接口	16)	喇叭焊盘
7)	开机按键	17)	PCM 接口 (可做 GPIO)

8) 复位按键

1 主串口

可用于下载软件以及AT命令调试,但是无法与Micro USB接口同时使用。 默认波特率:921600。

2 GNSS 串口

可通过该串口查看GNSS LOG定位信息。 默认波特率: 9600。

3 USB 转串口

该接口为USB 串口,用于连接PC端USB接口,可实现对C26 主串口的控制。 开发板内置PL-2303HX,进行UART转USB。

4 电源输入接口 DC-IN

该接口采用 DC-005插座5.5-2.5mm 作为开发板的DC电源输入接口,支持 DC9V 至 DC16V 的宽电压输入范围,使得 C26 模块可以非常方便的与其他的设备连接。

5 模块开机按键(PWRKEY)

按下该按键 3s 以上, 然后释放, 可以开启模块。同样在开机状态下, 按下该按键 3s, 可以关闭模块。模块是否开机, 可以通过LED 指示灯NET_STA 来观看, 如果闪烁表明开机, 如果熄灭说明关机。卡的GSM/GPRS 功能。



6 复位键

按下该按键 1s 以上, 然后释放, 可以复位模块

7 模块状态指示灯

通过该指示灯的闪烁情况,我们可以很方便的判断 C26 模块的工作状态。

LED 指示灯状态	C26 工作状态
蓝灯熄灭	C26 没有工作
2S 闪烁	C26 没有找到 SIM 卡
500MS 闪烁	C26 读取到 SIM 卡
绿灯熄灭	GNSS 没有工作
2S 闪烁	GNSS 没有定位
500MS 闪烁	GNSS 定位成功

8 SIM 卡底座(SIM_CARD)

该卡座用于安装 SIM 卡。支持移动/联通卡,不支持电信卡。推荐使用2G卡(物联卡),但是现在 2G 卡慢 慢被取代,现在在营业厅办理的都是 3G/4G 卡,目前的 3G/4G 卡可以兼容以前2G卡的GSM/GPRS 功能。

9 麦克风(MIC)/喇叭(SPK)焊盘

板载一个MIC焊盘和一个REC焊盘,将MIC焊接在编号15框中的焊盘上,REC焊接在编号16框中的焊盘上,焊接完成后可实现语音通话功能了。另还有一组喇叭焊盘,可用于实现喇叭外放功能,此功能需要使用AT指令做切换使用。

10 SMA 接口天线座

采用高质量偏脚SMA 母座,是 C26 的天线座,用于连接外部天线。 Item 9: GSM天线外接建议使用SMA接口2G小辣椒天线 Item 10: 蓝牙天线外接建议使用SMA接口2.4G弯头小天线 Item 11: GNSS天线外接建议使用GNSS有源外置天线。

11 PCM 接口

可用于外接串口屏,或做GPIO口来使用(GPIO电压1.8V)。

2.4 使用方式

Page 1 of 24

TEL: +86 21 8039 2666



2.4.1 调试工具驱动安装

- 方法 1: 使用 USB 线, 市场上常见的 micro USB 线
 - o 将 Micro USB 线插在电脑上,
 - 将开发板开机,然后将 micro USB 线插入到 demo 板上的 USB 接口处,系统会自动安装,在
 "设备管理器"界面看到下图,这样就是安装驱动成功了(记住自己设备是 COM 号,在调试时候
 有用)
 - 🎍 🖤 端口 (COM 和 LPT)

如果没有上图显示就需在网页上搜索 PL2303HX USB 转串口线驱动,然后下载安装。

- 方法 2: 使用 USB TO UART 模块驱动
 - 常用于与电脑的串口通讯时使用。市面上常见 CP2102/PL2303/FT232RL 等 USB TO UART 芯 片模块,推荐使用 FT232RL 芯片,是同类型芯片中性能最好最稳定的。下面介绍的是 CP2102 模块的驱动安装方式:



将 USB TO UART 模块插在电脑上安装驱动²,安装成功后可以在"设备管理器"界面看到 COM 号(记住自己的设备是 COM 号,调试的时候用)。

2.4.2 基础操作讲解

- 1) 将 SIM 卡在模块的底座上卡好。
- 2) 给模块供上直流电源。
- 3) 将串口线插在电脑上,我这里选择使用的是 FT232R 模块 USB TO UART。
- 直接使用串口时将 FT232RL 模块(USB TO UART)的 TXD,RXD,GND 分别于 C26 模块的 UART1 的 UTXD1, URXD1,GND 通过杜邦线对接。

Page 2 of 24

² 使用驱动精灵或者鲁大师安装 USB TO UART 比较方便,或者在网上寻找对应 USB TO UART 芯片类型的驱动文件进行安装。



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China





- 5) 按下 PWRKEY 按键 3s 以上然后松开,等待 GSM 指示灯开始闪烁。观看指示灯闪烁状态,等待获取 SIM 卡信号,当闪烁状态为 500MS 闪烁,说明已经识别 SIM 卡,可以执行下面操作。
- 6) 打开串口调试工具 "SSCOM V5.13.1",选择串口号(这里的串口号就是前面提到的安装好驱动后设备管理器显示的号码)波特率建议选择 921600,数据位 8,停止位 1(在"更多串口设置"设置)然后点"打开串口"。
- 7) 这里一定要注意有个"发送新行"选项一定要勾选上。(这样更方便调试 AT 指令,因为每个 AT 指令 后面需要添加"回车换行",勾选上以后输入 AT 指令不会因为的忘记打"回车"而发送指令失败)



注:开发板的波特率可以自适应,即模块上电时候第一个发送的指令是什么波特率,系统回自动 识别波特率按照这个波特率返回数据。



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China

c26

doc

lib

out

qxwz

dynamic

c26_app_Data

c26_app.mcp

3 软件平台

3.1 C26 SDK

C26 SDK 软件包内容如下图所示。

- C26: C26 开发板相关事件
- C26_app_Data: 编译生成的对象文件。
- Doc: SDK 帮助文档
- Dynamic: 可供用户二次开发的代码, 自带头文件, 包含了用户可 使用的相关 API 函数及其他宏定义
- Lib: SDK 提供的库文件
- Out: 生成的 bin 文件
- Qxwz: 千寻文件
- C26_app.mcp: 编译工具

3.2 API 接口说明

接口		
函数原型	int dynamic_main(void *load_api_ptr, unsigned int msg_id_base)	
函数描述	C26 模块入口函数	
输入参数	load_api_ptr:	
	msg_id_base:	
返回		
函数原型	void dynamic_reset_init(kal_uint32 time)	

Page 4 of 24



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China

函数描述	系统重启控制
输入参数	
返回	无
函数原型	void dynamic_uart_init(void)
函数描述	串口使用示例
输入参数	无
返回	无
函数原型	void dynamic_gpio_init(void)
函数描述	GPIO、ENIT 使用示例
输入参数	无
返回	无
函数原型	void dynamic_msg_at_init(void)
函数描述	msg at 初始化
输入参数	无
返回	无
函数原型	void dynamic_qxwz_at_init(void)



函数描述	Qxwz at 初始化
输入参数	无
返回	无
函数原型	void c26_main_init(void)
函数描述	C26 初始化
输入参数	无
返回	无
函数原型	void dynamic_sys_shutdown(kal_uint32 time)
函数描述	系统关机
输入参数	time:0 正常关机 其它:关机多久后自动开机,time 单位 S
返回	无
函数原型	void dynamic_sleep_enable(void)
函数描述	系统休眠使能
输入参数	无
返回	无
函数原型	void dynamic_sleep_disable(void)



函数描述	禁止系统休眠
输入参数	无
返回	无
函数原型	void dynamic_time_get_systime(applib_time_struct *nowTime)
函数描述	获取系统时间
输出参数	nowTime:获取到的系统时间
返回	无
函数原型	void dynamic_time_get_systime(applib_time_struct *nowTime)
函数描述	设置系统时间
输入参数	nowTime:要设置的系统时间
返回	无
函数原型	kal_uint32 dynamic_kal_get_systicks(void)
函数描述	获取系统 ticks
输入参数	无
返回	系统 ticks
函数原型	void StartTimer(kal_uint16 timerid, kal_uint32 delay, FuncPtr funcPtr)

Page 7 of 24



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China

函数描述	开启定时器
输入参数	timerid:定时器 ID
	delay:定时时间, 1ms 为单位
	funcPtr:定时到的回调函数
返回	无
函数原型	void StopTimer(kal_uint16 timerid)
函数描述	停止定时器
输入参数	timerid:StartTimer 使用的定时器 ID
返回	无
函数原型	kal_int32 dynamic_soc_send(kal_int8 socket, char *buf, kal_uint32 len)
函数描述	socket 数据发送
输入参数	socket:socket id
	buf:要发送的数据指针
	len:要发送的数据长度
返回	大于 0:已发送的长度 -1:链接不存在 -2:阻塞
函数原型	kal_int8 dynamic_soc_close(kal_int8 socket)
函数描述	断开 socket 链接

Page 8 of 24



输入参数	socket:socket id
返回	无
函数原型	kal_int8 dynamic_soc_connect(kal_uint8 type,kal_int8 *server, kal_uint16
	port,void *soc_cb,void *user_data)
函数描述	建立 socket 链接
输入参数	type:0 表示 TCP,1 表示 UDP 链接
	server:域名或 IP, 字符串格式
	port:端口号
	soc_cb:回调函数 SOCKET_CB 类型
	user_data:需传递到回调的用户参数
返回	大于等于 0:SOCKET ID, 创建成功 小于 0:创建失败
函数原型	DYNAMIC_SOC_CONNECTION_T *dynamic_soc_find_connection(kal_int8 socket)
函数描述	获取对应的 SOCKET 链接参数信息
输入参数	socket:socket id
返回	参数信息
函数原型	void dynamic_gps_pow_crl(kal_uint8 onoff)
函数描述	gps 电源控制



输入参数	onoff:0 关闭 1 打开
返回	无
函数原型	kal_uint8 dynamic_gps_get_state(void)
函数描述	gps 供电状态
输入参数	无
返回	0:关闭 1:开启
函数原型	kal_uint16 dynamic_gps_uart_write(kal_uint8 *buffer, kal_uint16 length)
函数描述	发送数据到 GPS
输入参数	buffer:要发送的数据的指针
	length:要发送数据的长度
返回	已发送的长度
函数原型	void dynamic_gps_recv_cb_reg(DYNAMIC_GPS_CB* cb)
函数描述	gps 数据接收回调
输入参数	cb:回调函数
返回	无
函数原型	void dynamic_telephony_call_cb_reg(CALL_CB cb)



函数描述	电话状态变化回调注册
输入参数	cb:电话状态变化回调函数
返回	无
函数原型	void dynamic_telephony_sms_recv_reg(SMS_CB cb)
函数描述	接收到新短信回调注册
输入参数	cb:回调函数
返回	无
函数原型	kal_bool dynamic_telephony_dial(char *number)
函数描述	拨打电话
输入参数	number:电话号码
返回	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败
函数原型	kal_bool dynamic_telephony_reject(void)
函数描述	挂断电话
输入参数	无
返回	KAL_TRUE:成功
函数原型	kal_bool dynamic_telephony_accept(void)



函数描述	接听电话
输入参数	无
返回	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败
函数原型	kal_bool dynamic_telephony_sms_send(char *number,char
	*content,SMS_SEND_CB callback)
函数描述	发送短信
输入参数	number:电话号码
	content:短信内容, ASCII 码
	callback:发送结果回调
返回	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误
返回	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误
返回 函数原型	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误 void dynamic_i2c_configure(kal_uint32 slave_addr, kal_uint32 speed)
返回 函数原型 函数描述	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误 void dynamic_i2c_configure(kal_uint32 slave_addr, kal_uint32 speed) I2C 配置
返回 函数原型 函数描述 输入参数	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误 void dynamic_i2c_configure(kal_uint32 slave_addr, kal_uint32 speed) I2C 配置 slave_addr:器件地址
返回 函数原型 函数描述 输入参数	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误 void dynamic_i2c_configure(kal_uint32 slave_addr, kal_uint32 speed) I2C 配置 slave_addr:器件地址 speed:速率
返回 函数原型 函数描述 输入参数 返回	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误 void dynamic_i2c_configure(kal_uint32 slave_addr, kal_uint32 speed) I2C 配置 slave_addr:器件地址 speed:速率 无
返回 函数原型 函数描述 输入参数 返回	KAL_TRUE:成功 KAL_FALSE:失败,长度错误 void dynamic_i2c_configure(kal_uint32 slave_addr, kal_uint32 speed) I2C 配置 slave_addr:器件地址: speed:速率 无
返回 函数原型 函数描述 输入参数 返回 函数原型	KAL_TRUE:成功KAL_FALSE:失败,长度错误void dynamic_i2c_configure(kal_uint32 slave_addr, kal_uint32 speed)I2C 配置slave_addr:器件地址speed:速率无kal_bool dynamic_i2c_receive(kal_uint8 ucDeviceAddr, kal_uint8 ucBufferIndex,



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China

函数描述	I2C 数据读取		
输入参数	cDeviceAddr:器件地址		
	ucBufferIndex:寄存器地址		
	unDataLength:要读取的数据长度		
输出参数	pucData:存放读取到的数据指针		
返回	无		
函数原型	kal_bool dynamic_i2c_send(kal_ui	nt8 ucDeviceAddr, kal_u	int8 ucBufferIndex,
函数原型	kal_bool dynamic_i2c_send(kal_ui kal_uint8* pucData, kal_uint32 unD	nt8 ucDeviceAddr, kal_u vataLength)	int8 ucBufferIndex,
函数原型 函数描述	kal_bool dynamic_i2c_send(kal_ui kal_uint8* pucData, kal_uint32 unD I2C 数据发送	nt8 ucDeviceAddr, kal_u vataLength)	int8 ucBufferIndex,
函数原型 函数描述 输入参数	kal_bool dynamic_i2c_send(kal_ui kal_uint8* pucData, kal_uint32 unD I2C 数据发送 ucDeviceAddr:器件地址	nt8 ucDeviceAddr, kal_u ataLength)	int8 ucBufferIndex,
函数原型 函数描述 输入参数	kal_bool dynamic_i2c_send(kal_ui kal_uint8* pucData, kal_uint32 unD I2C 数据发送 ucDeviceAddr:器件地址 ucBufferIndex:寄存器地址	nt8 ucDeviceAddr, kal_u PataLength)	int8 ucBufferIndex,
函数原型 函数描述 输入参数	kal_bool dynamic_i2c_send(kal_uit kal_uint8* pucData, kal_uint32 unD I2C 数据发送 ucDeviceAddr:器件地址 ucBufferIndex:寄存器地址 pucData:要发送的数据指针	nt8 ucDeviceAddr, kal_u PataLength)	int8 ucBufferIndex,
函数原型 函数描述 输入参数	kal_bool dynamic_i2c_send(kal_uit kal_uint8* pucData, kal_uint32 unD I2C 数据发送 ucDeviceAddr:器件地址 ucBufferIndex:寄存器地址 pucData:要发送的数据指针 unDataLength:要发送的数据长度	nt8 ucDeviceAddr, kal_u PataLength)	int8 ucBufferIndex,

3.3 SDK 编译

1. 安装 ADS1.2 编译器,使用 ADS1.2 打开应用工程(C26_app 文件夹下的 C26_app.mcp),需注意路径最好 不要有中文。选择 Bin 文件生成目录,目录为应用工程的 tool 文件夹,名字为 dynamic_app.bin。

Page 13 of 24

www.qxwz.com



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China

Uit Lika forder Targetsi This Condu Bransist 00 Bransist 00		Add Assession Train Constant Assession Add Assession Add Assession Train Constant Assession Train Constrain Asses	
* 0 * 0	• •	Satur • Setting Deput Paul Sepert Paul	
		Caerd	

2. 代码添加: 右击空白区域, 选择需要添加的.C 或.H 文件, 也可直接把文件拉到工程中。



3. 清空目标代码,之后再编译,相当于全部代码重编。



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China

■ n u :	Add dynamic_uart.c to Project Add Files				
	Create Group				
dynamic_app.r	Create Target Create Segment/Overlay				
Files Link Ord	Check Syntax Preprocess	Ctri+;			
· File	Precompile		ge.		
- Balib	Compile	Ctrl+F7		Errors and variances for terrors	(_409-849)
dynamic	Lisessemble	CUI+Shin+F7			
dynamic d	Bring Up To Date	Ctrl+U F7			
dynamic D dynamic	Stop Build	Ctrl+Break	~		
a dyna	Remove Object Code	Ctri	- A + Paul	el	
dyn.a	Re-search for Files				
- 10 дул.н - 10 дул.н - 10 дул.н	Reset Project Entry Paths Synchronize Modification Dates				
B dyna B dyna	Debug	F5			
dynami c	Run	Ctrl+F5			
in (Set Default Project				
	Set Default Target	•			

dynamic_app.mcp	le)	@ [¤]		
dynamic_app		2.0		
· File	Code Date	-	Errors & Warnings	2
dynamic.s dynamic_spir dynamic_spir dynamic_init.s dynamic_file.c	56 6K 27 3724 23 652 1292 2 336 316	0 28 4 34 0 0	O 0 ▲ 0 II Brows and emails for Unweis_opp wep Fransfellon to Plain blokky formet soccessible	4
provi (act), to (act)	00 158 0 0 0 0 0 0 0 0 4 4 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	Motourerka Codenamics • 0 • H • Marrowska Codenamics Marrowsky Alext code from project "dynamic_app.org". In the for realized from torget Ill memoirs - synthill require the for foreight from torget Ill memoirs - synthill require the foreight from torget Ill memoirs - synthill require the foreight from torget in the foreight foreight foreight foreight fore that torget? Foreight foreight f	
			1001 011 11	

4. 编译:点击同步按钮后再点击 make 按钮,只会编译修改的文件.编译生成 BIN 文件之后,运行 dynamic_app.exe,自动生成升级包 dynamic_app.gz。





🖺 dynamic_app.mcp		-		
Niss Link Order / Turgets	Ceda Data W 65 0.0 0.0 7754 2255 0.0 73754 2252 24 3355 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0 0 0.0 0	*** ***	Forort & Warnings O	
		-	Line 1 Col. 1 [4]	_

3.4 下载固件

选择正确的串口号³,如下图。确认链接上之后,把 dynamic_app.gz 下载到开发板中,下载成功 能收到串口数据 "download app success"

論 SSCOM V5.13.1 串口/网络数据调试器,作者:大虾丁丁,2618058@qq.com. QQ群: 52502449(最)	新版本) ン
通讯端口 串口设置 显示 发送 多字符串 小工具 帮助 PCB打样那家强?	
117开	
查找范围(I): 📜 out 👻 🔶 🖻	•
名称	修改日期 🔺
app.h	2018/10/_
dynamic_app.bin	2018/10/
dvnamic app.exe	2018/9/1
Carter and	2018/10/
文件名(N): dynt 大小: 16.0 KB 文件名(N): ++ (参试日期: 2017/10/9 16:09	2017年) 打开(0) 取消
清除窗Ⅰ 打开文件 \m.ch\C26_PUBLIC_APP\out\dynamic_app.g 发送文件 停止 清发送 [K □ 最前 □ English 保存参数 扩展 —
端口号 COM23 USB Serial Port 🔄 🗆 HEX显示 保存数据 🔽 接收数据到文件 🖂 HEX发送	□ 定时发送: 1000 ms/次 🔽 加回车换行 ₂
● 打开串口 👌 更多串口设置 🔽 加时间戳和分包显示, 超时时间: 20 ms 第1 字节 :	至 末尾 (▼ 加校验 None ▼
□ RTS □ DTR 波特祥 1921600 ▼	<u>^</u>
为了更好地发展SSCOM软件 发送 ^{社 思}	-
【升级到SSCOM5.1(★RT-Thread来自中国的开源免费商用物联Ⅰ★嘉立创P(SMT贴片工程费50元,每焊	盘:★开放物联网论坛bbs.afui
www.daxia.com S:0 R:0 COM23 已关闭 921600bps,8,1,None,None	

Page 16 of 24

³ 默认波特率为 921600, 可通过软件自行修改。



上海市杨浦区国权北路1688弄38号湾谷科技园C5栋 9–12F, Building C5, Bay Valley, No.38, Lane 1688, North Guoquan Road, Yangpu District, Shanghai City, China

🕌 SSCOM V5.13.1 串口/网络数据调试器,作者:大虾丁丁,2618058@qq.com. QQ群:52502449(最新版本)	
通讯端口 串口设置 显示 发送 多字符串 小工具 帮助 PCB打样那家强?	
+QCTTFF:	
(0000/01/01/01/01/01/01/01/01/01/01/01/01	
\0\0\0'\0\0\0 0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\	
======================================	
\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0	
清除窗口 打开文件 Hithach\C26_PUBLIC_APP\out\dynamic_app.sz 发送文件 停止 清发送区 「最前 「 English 保存参数 扩展 -	
第日号 C0123 USB Serial Port ▼ HIX显示 保存数据] 接收数据到文件 HIX发送 「定时发送: 1000 ms/次 「加回车换行」 ● 天同中口 ◆ 更多串口设置 加时间戳和分包显示, 抠时时间:20 ms 第1 字节 至 末尾(▼加校验None ▼ か了更好地发展SSCON的化	
请您注册嘉立创F结尾客户	_
www.daxia.com [5:49396 R:49003 COM23 已打开 921600bps,8,1,None,None	

注意事项

- 1. 在参考代码中,默认不开启千寻服务,不开启 808 服务
- 2. 系统默认通过 AT 开启千寻服务, 详见《C26 模组 AT 命令集》。
- 3. 如果要开启 808 服务
 - 3.1. 请在 c26_main.h 中打开宏 __BJ808_SERVICE__
 - 3.2. 请在 c26_main.h 中修改 C26_DEFAULT_SERVER 定位的服务器地址, 修改 C26_DEFAULT_PORT 对 应的端口号
 - 3.3. 请在 jc_qxwz_mrtk.c 中 修改 jc_s_config.appkey 对应的 appkey, jc_s_config.appsecret 对应的 appsecret, 注意,这里的账号必须为千寻申请到的,否则无法获取差分数据
 - 3.4. 配置后会连接配置好的 808 服务器,且在 soc 连接成功后开启千寻服务器,然后将获取到的高精度定 位数据发送给服务器